

COMPARAISON ET NON-CONFLUENCE DES SOLUTIONS D'ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES STOCHASTIQUES UNIDIMENSIONNELLES

PAR

YOUSSEF OUKNINE (MARRAKECH)

Résumé. Dans ce papier nous établissons un théorème général de comparaison des E.D.S. Les résultats que nous avons obtenus étendent ceux de [11] et [6]. Lorsque les coefficients de diffusion sont les mêmes, nous retrouvons les théorèmes de comparaison de [4].

La non-confluence des solutions d'E.D.S. a été étudiée par Emery [2], Uppman [12], Yor [15] et Revuz-Yor [10]; tous ces auteurs considèrent des E.D.S. à coefficients lipschitziens.

Un résultat récent de Yamada [13] étudie la non-confluence pour les E.D.S. homogènes à coefficient de diffusion non dégénéré. On se propose de généraliser le résultat de [13] et d'en donner une démonstration sans régularisation des coefficients. Notre méthode est basée sur les martingales exponentielles et un lemme de Yoeurp-Yor [16].

Notations et définitions. Les processus qui interviennent dans l'article sont relatifs à une base stochastique $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$ qui satisfait les conditions habituelles de la théorie des processus. Pour $i = 1, 2$ nous noterons X^i la solution de l'E.D.S. $lx_i(\sigma_i, b_i)$ donnée par

$$X_t^i = x^i + \int_0^t \sigma_i(s, X_s^i) dB_s + \int_0^t b_i(s, X_s^i) ds.$$

$(B_t)_{t \geq 0}$ désigne un mouvement brownien réel nul en 0, $x^i \in R$, σ_i, b_i sont des fonctions mesurables bornées de $R_+ \times R$ à valeurs réelles.

Pour éviter des problèmes de localisation et recollement nous supposons que les processus X^i sont majorés par une constante M , indépendante de t et de $\omega \in \Omega$.

Nous définissons l'opérateur différentiel \mathcal{L} par

$$\forall f \in \mathcal{C}^{1,2}(R_+ \times R): \mathcal{L}f(t, x, y) = \frac{\partial f}{\partial t} + b_1(t, x) \frac{\partial f}{\partial x} + b_2(t, y) \frac{\partial f}{\partial y} + \frac{1}{2} \left\{ \sigma_1^2(t, x) \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \sigma_2^2(t, y) \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + 2\sigma_1(t, x) \sigma_2(t, y) \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \right\}.$$

Soit λ une fonction continue de $R_+ \times R_+$ à valeurs dans R_+ . Nous dirons que λ vérifie (A) si:

- (i) $\forall t \in R_+$; $\lambda(t, \cdot)$ est croissante concave et nulle en 0.
- (ii) La solution maximale de l'équation

$$(*) \quad u'(t) = \lambda(t, u(t)), \quad u(0) = 0$$

est la fonction nulle.

1. THÉORÈME. Nous supposons qu'il existe une suite de fonctions W^m satisfaisant les conditions suivantes:

- 1. $W^m \in C^{1,2,2}(R_+ \times R \times R, R_+)$ et $W^m(0, x^1, x^2) = 0$.
- 2. W^m converge presque partout vers une fonction W : $W(t, x, y) = 0 \Rightarrow x \leq y$.
- 3. Il existe une fonction λ vérifiant (A) et une fonction f_m telles que $\mathcal{L}W^m(t, x, y) \leq \lambda(t, W(t, x, y)) + f_m(t)$ et

$$\int_0^T |f_m(s)| ds \rightarrow 0 \text{ quand } m \rightarrow +\infty; \forall T > 0.$$

$$\text{Alors } P\{X_t^1 \leq X_t^2; \forall t \geq 0\} = 1.$$

Démonstration. Nous appliquons la formule d'Itô au processus $W^m(t, X_t^1, X_t^2)$. Nous avons

$$W^m(t, X_t^1, X_t^2) = W^m(0, x^1, x^2) + \text{Martingale} + \int_0^t \mathcal{L}W^m(s, X_s^1, X_s^2) ds,$$

d'où

$$\begin{aligned} EW^m(t, X_t^1, X_t^2) &= E \int_0^t \mathcal{L}W^m(s, X_s^1, X_s^2) ds \\ &\leq \int_0^t \lambda(s, EW(s, X_s^1, X_s^2)) ds + E \int_0^t |f_m(s)| ds. \end{aligned}$$

En utilisant le lemma de Fatou, nous avons

$$EW(t, X_t^1, X_t^2) \leq \int_0^t \lambda(s, EW(s, X_s^1, X_s^2)) ds.$$

Il en résulte d'après les inégalités différentielles que $EW(t, X_t^1, X_t^2) \leq 0$, car 0 est la solution maximale de l'équation (*). Donc $W(t, X_t^1, X_t^2) = 0$ p.s., d'où $X_t^1 \leq X_t^2$ p.s. $\forall t \in R_+$. En utilisant la continuité des processus X^1 et X^2 , on a $P\{X_t^1 \leq X_t^2; \forall t \geq 0\} = 1$.

2. Remarque. Le théorème 1 généralise celui de Takeuchi [11] qui considère le cas particulier suivant:

$$x^1 = x^2, \quad \sigma_1 = \sigma_2 \text{ et } \lambda(t, x) = \Phi(t)\Psi(x), \quad b_1 < b_2.$$

3. COROLLAIRE. Si, pour $i = 1, 2$, X^i désigne la solution de

$$X_t^i = x^i + \int_0^t \sigma_i(X_s^i) \partial B_s + \int_0^t b_i(X_s^i) ds$$

(∂B désigne la dérivée au sens de Stratonovich) avec $\sigma_i \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}_+^*)$, b_i mesurable bornée.

Alors sous les hypothèses (1) et (2) suivantes:

$$(1) \quad \forall x \in \mathbb{R}: \int_{x^1}^x \sigma_1^{-1}(u) du \geq \int_{x^2}^x \sigma_2^{-1}(u) du,$$

$$(2) \quad b_1 \sigma_1^{-1}(x) \leq b_2 \sigma_2^{-1}(y) \quad \forall x \in \mathbb{R}, \forall y \in \mathbb{R},$$

nous avons $P\{X_t^1 \leq X_t^2, \forall t \geq 0\} = 1$.

Démonstration. Il est clair d'après (1) que $x^1 < x^2$.

Soit (φ_n) une suite de fonctions de classe C^2 telle que $\varphi_n(x) \rightarrow x^+$ quand $n \rightarrow +\infty$, chaque fonction φ_n étant croissante.

On pose

$$W^m(t, x, y) = \varphi_m \left(\int_{x^1}^x \sigma_1^{-1}(u) du - \int_{x^2}^y \sigma_2^{-1}(u) du \right).$$

Il est facile de voir que W^m satisfait les hypothèses (i) et (ii) du théorème 1. Un calcul direct donne:

$$\mathcal{L}W^m(t, x, y) = (b_1 \sigma_1^{-1}(x) - b_2 \sigma_2^{-1}(y)) \varphi'_m(\cdot).$$

Les dérivées φ'_n sont positives et, d'après la condition (2), on a $\mathcal{L}W^m(t, x, y) \leq 0$. Par suite, on obtient $P\{X_t^1 \leq X_t^2, \forall t \geq 0\} = 1$.

4. Remarque. Le corollaire reste valable si on suppose uniquement que $b_1 \sigma_1^{-1}(x) \leq b_2 \sigma_2^{-1}(y)$, x et y vérifiant $x \leq y$.

Ce corollaire est une extension d'un théorème d'O'Brien [6] qui considère le cas $b_1 = b_2 = 0$. Comme corollaire du théorème 1 nous avons le résultat suivant dû à Ikeda-Watanabe [4].

5. COROLLAIRE. Soit X^i une solution de l'équation $l_{x_i}(\sigma, b)$. On suppose que les conditions suivantes sont vérifiées:

1. il existe $\varrho: [0, +\infty[\rightarrow [0, +\infty[$ nulle en 0 croissante et

$$\int_{0^+} \varrho^{-2}(u) du = +\infty, \quad |\sigma(t, x) - \sigma(t, y)| \leq \varrho(|x - y|);$$

2. b_1 et b_2 sont continues et, pour tout réel positif t , $b_1(t, x) < b_2(t, x)$;

3. $x^1 \leq x^2$.

Alors $P\{X_t^1 \leq X_t^2, \forall t \geq 0\} = 1$.

Pour la démonstration de ce théorème à partir du théorème 1, on pourra consulter l'article [11].

Non-confluence des solutions d'équations différentielles stochastiques. Dans cette partie nous nous intéressons à la non-confluence des solutions d'équations différentielles stochastiques d'un type assez général. Notre approche est basée sur la méthode des exponentielles utilisées par Uppman [12] et reprises par Yor [15] et Revuz-Yor [10] afin de raffiner certains théorèmes de comparaison dans le cas lipschitzien.

Nous rappelons ce théorème dû à Yor. [15].

6. THÉORÈME. Si X^1 vérifie $e_x(\sigma, b_i)$, si b_1 et b_2 sont deux fonctions continues telles que $b_1 \geq b_2$ et σ est une fonction lipschitzienne, si on suppose en outre satisfaite l'une des deux hypothèses suivantes:

- (i) pour tout $y \in R$, $b_1(y) > b_2(y)$,
- (ii) $|\sigma| \geq \varepsilon > 0$, b_1 est lipschitzienne et il existe un voisinage $V(x)$ de x tel que

$$\int_{V(x)} da(b_1(a) - b_2(a)) > 0,$$

alors, on a $P\{\forall t > 0, X_t^1 > X_t^2\} = 1$.

Remarque. La démonstration de ce théorème est basée sur la continuité et la positivité du temps local $L_t^1(X^1)$ pour $t > 0$.

Nous utiliserons quelques résultats techniques pour établir notre résultat de non-confluence.

7. LEMME (Yoeurp-Yor [16]). Si (A_t) et (C_t) sont deux semi-martingales continues, l'unique solution de l'équation

$$Z_t = A_t + \int_0^t Z_s dC_s$$

peut s'écrire sous la forme

$$Z_t = \varepsilon(C_t) \left\{ A_0 + \int_0^t \varepsilon(C_s)^{-1} (dA_s - d\langle C, A \rangle_s) \right\} \quad \text{avec } \varepsilon(C_t) = \exp \left\{ C_t - \frac{1}{2} \langle C \rangle_t \right\}.$$

Nous aurons également besoin de ce théorème dû à Krylov [5].

8. THÉORÈME. Pour tous réels $M > 0$ et $r > 0$ tels que si B désigne un mouvement brownien sur R^d , $d \geq 1$, défini sur $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$ et Φ et Ψ deux processus progressivement mesurables,

$$\Phi: \Omega \times [0, r] \rightarrow R^d,$$

$$\Psi: \Omega \times [0, r] \rightarrow \mathcal{M}_{R^d} \text{ (Matrice),}$$

vérifiant $\|\Psi\| + \|\Phi\| + |\det \Psi^{-1}| \leq M$,

$$X_0 \in R^d \quad \text{et} \quad X_t = X_0 + \int_0^t \Phi_s ds + \int_0^t \Psi_s dB_s.$$

Alors, pour toute fonction h définie de $[0, r] \times R^d$ à valeurs dans R_+ , on a

$$E \left(\int_0^r h(t, X_t) dt \right) \leq K \|h\|_{L^{d+1}([0, r] \times R^d)}.$$

Ce théorème reste vrai lorsque $X_0 = X_0(\omega)$ est une variable aléatoire bornée.

Pour $i = 1, 2$ nous considérons les équations d'un type assez général,

$$X_t^i = x^i + \int_0^t \sigma(s, X_s^i) dB_s + V_t^i(B),$$

où $V_0^i(B)$ est un processus continu, nul en zéro, absolument continu par rapport à la mesure de Lebesgue sur R_+ , de densité bornée. On suppose également que $V^i(B)$ est adapté à la filtration engendrée par B , et que σ est progressivement mesurable.

Bien sûr, pour parler de non-confluence, nous supposons que les E.D.S. considérés jouissent de l'unicité trajectorielle. Les E.D.S. d'Itô correspondent au cas

$$V_t^i(B) = \int_0^t b^i(X_s^i) ds.$$

En effet le processus $\int_0^t b^i(X_s^i) ds$ satisfait toutes les hypothèses exigées de $V^i(B)$.

Nous notons:

$$A = \{x^1 < x^2; V^1 - V^2 \text{ décroissant}\},$$

$$A' = \{x^1 \leq x^2; V^1 - V^2 \text{ strictement décroissant}\}.$$

Notre théorème principal est le suivant:

9. THÉORÈME. Soit σ une fonction de $R_+ \times R$ à valeurs dans R , vérifiant:

(i) $x \rightarrow \sigma(t, x)$ est absolument continue et

$$\frac{\partial}{\partial x} \sigma(t, x) \in L_{loc}^4(R_+ \times R);$$

(ii) il existe deux constantes $M > 0$ et $\varepsilon > 0$ telles que $M \geq |\sigma| \geq \varepsilon$.

Alors on a:

sur l'ensemble A , $P\{X_t^1 < X_t^2, t \geq 0\} = 1$;

sur l'ensemble A' , $P\{X_t^1 < X_t^2, t > 0\} = 1$.

Démonstration. Nous avons

$$X_t^1 - X_t^2 = x^1 - x^2 + \int_0^t [\sigma(s, X_s^1) - \sigma(s, X_s^2)] dB_s + V_t^1(B) - V_t^2(B).$$

En écrivant l'identité valable pour les fonctions absolument continues,

$$\sigma(s, x) - \sigma(s, y) = (x - y) \int_0^1 \frac{\partial \sigma}{\partial x}(s, \alpha x + (1 - \alpha)y) d\alpha,$$

il vient que

$$\begin{aligned} & X_t^1 - X_t^2 \\ &= x^1 - x^2 + \int_0^t \int_0^1 \frac{\partial \sigma}{\partial x}(s, \alpha X_s^1 + (1 - \alpha) X_s^2) (X_s^1 - X_s^2) d\alpha dB_s + V_t^1(B) - V_t^2(B). \end{aligned}$$

On pose

$$\begin{aligned} H_s &= \int_0^1 \frac{\partial \sigma}{\partial x}(s, \alpha X_s^1 + (1 - \alpha) X_s^2) d\alpha, \\ E \int_0^t H_s^2 ds &\leq E \int_0^t \int_0^1 \left| \frac{\partial \sigma}{\partial x}(s, \alpha X_s^1 + (1 - \alpha) X_s^2) \right|^2 d\alpha ds. \end{aligned}$$

Par le théorème de Fubini on a

$$E \int_0^t H_s^2 ds \leq \int_0^1 E \int_0^t \left| \frac{\partial \sigma}{\partial x}(s, \alpha X_s^1 + (1 - \alpha) X_s^2) \right|^2 ds d\alpha;$$

en utilisant l'estimation de N. V. Krylov, on a

$$E \int_0^t H_s^2 ds \leq K_T \int_0^1 \left\| \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right\|_{L_{loc}^2(\mathbb{R} \times \mathbb{R})}^2, \quad t \leq T.$$

Il en résulte donc que le processus M_t , défini par

$$M_t = \int_0^t H_s dB_s,$$

est une martingale de carré intégrable sur $[0, T]$ et

$$X_t^1 - X_t^2 = x^1 - x^2 + \int_0^t (X_s^1 - X_s^2) dM_s + V_t^1(B) - V_t^2(B).$$

En utilisant le lemma on a

$$X_t^1 - X_t^2 = \varepsilon(M_t) \left\{ x^1 - x^2 + \int_0^t \frac{d(V_s^1 - V_s^2)}{\varepsilon(M_s)} \right\}.$$

Comme $\varepsilon(M_t) > 0, \forall t \geq 0$, on a le résultat désiré.

10. Remarque. Si on suppose que $\sigma(t, x)$ ne dépend pas de la variable t , la condition (1) peut être affaiblie en (1') ci-dessous:

(1') σ est absolument continue et $d\sigma/dx \in L^2_{loc}(R)$.

C'est précisément sous cette hypothèse que le théorème a été démontré par Yamada [14].

Dans le cas (1') (cas homogène), on peut se passer de l'estimée de N. V. Krylov, l'usage des temps locaux suffit.

11. Remarque. Le théorème de non-confluence que nous venons d'établir n'est pas le plus général possible. En effet, on peut mélanger les conditions du théorème 9 et celles d'Ogura-Yamada [7], c'est-à-dire, prendre $\sigma(t, x) = \sigma_1(t, x)\sigma_2(t, x)$, où σ_1 vérifie les hypothèses du théorème 9 et σ_2 localement lipschitzienne en x et non dégénérée.

Il est bien connu que, pour les équations d'Itô à coefficients lipschitziens, les résultats de non-confluence s'étendent en dimension finie quelconque [2, 12]. Cependant nous n'avons pas réussi à étendre le théorème 9 en dimension supérieure à un.

N.B. Après avoir rédigé l'essentiel de cet article M. Yor nous a appris que des résultats de non-confluence des solutions d'équations différentielles stochastiques lipschitziennes ont été obtenus par lui-même dans [15].

Annexe. Dans le cas de la dimension $d = 1$, nous donnons une démonstration purement probabiliste de l'estimée de Krylov (cette démonstration nous été suggérée par M. Yor).

Dans un premier temps, on suppose que

$$X_t = x + \int_0^t b(s, X_s) ds + \beta_t$$

où b est une fonction bornée et β est le mouvement brownien.

Pour toute fonction borélienne positive h on a

$$E \left[\int_0^r h(s, X_s) ds \right] = E \left[\int_0^r h(s, \beta_s) ds \exp \left(\int_0^r b(s, \beta_s) d\beta_s - \frac{1}{2} \int_0^r b^2(s, \beta_s) ds \right) \right].$$

Ceci est obtenu par le théorème de Girsanov. Nous avons alors

$$E \left[\int_0^r h(s, X_s) ds \right] \leq E \left[\left(\int_0^r h(s, \beta_s) ds \right)^2 \right]^{1/2} I,$$

où

$$I^2 = E \left[\exp 2 \int_0^r b(s, \beta_s) d\beta_s - 2 \int_0^r b^2(s, \beta_s) ds \right] \exp \int_0^r b^2(s, \beta_s) ds.$$

Comme b est bornée, $|b| \leq K$, cette expression est majorée par $\exp(rK^2)$. On se ramène donc à montrer que

$$E \left[\left(\int_0^r h(s, \beta_s) ds \right)^2 \right] \leq C \|h\|_{L^2([0,r] \times R)}^2.$$

On a

$$E \left[\left(\int_0^r h(s, \beta_s) ds \right)^2 \right] = 2E \left[\int_0^r h(s, \beta_s) ds \int_s^r h(u, \beta_u) du \right],$$

soit, en utilisant la propriété de Markov,

$$\begin{aligned} E \left(\int_0^r h(s, \beta_s) ds \right)^2 &= 2 \int_0^r ds \int_s^r du \int p_s(x_0, x) h(s, x) dx \int p_{u-s}(x, y) h(u, y) dy \\ &\leq 2 \int_0^r ds \int p_s(x_0, x) h(s, x) dx \int_0^r du \int p_u(x, y) h(u, y) dy \\ &\leq 2 \int_0^r ds \int p_s(x_0, x) h(s, x) dx \left(\int_0^r du \int p_u^2(x, y) dy \right)^{1/2} \|h\|_{L^2([0,r] \times R)}. \end{aligned}$$

Soit

$$E \left(\int_0^r h(s, \beta_s) ds \right)^2 \leq C \|h\|_{L^2_{\text{loc}}}^2 \int_0^r du \int \frac{e^{-y^2/2u}}{u} dy$$

par changement de variable nous nous ramenons à

$$E \left(\int_0^r h(s, \beta_s) ds \right)^2 \leq \tilde{C} \|h\|_{L^2([0,r] \times R)}^2.$$

Dans le cas général nous allons essayer de nous ramener au cas précédent modulo quelques hypothèses:

$$X_t = x + \int_0^t b(s, X_s) ds + \int_0^t \sigma(s, X_s) d\beta_s.$$

On pose

$$A_t = \int_0^t \sigma^2(s, X_s) ds, \quad \tau_t = \inf \{u; Au > t\}.$$

On a:

$$\begin{aligned} d\tau_s &= \frac{ds}{\sigma^2(\tau_s, X_{\tau_s})}, \\ E \int_0^r h(s, X_s) ds &= E \left[\int_0^r h(\tau_{A_s}, X_{\tau_{A_s}}) \frac{dA_s}{\sigma^2(s, X_s)} \right] = E \int_0^{A_r} h(\tau_u, X_{\tau_u}) du, \\ X_{\tau_u} &= a + \int_0^u b(\tau_s, X_{\tau_s}) d\tau_s + \beta'_u = x + \int_0^u b\sigma^{-2}(\tau_s, X_{\tau_s}) ds + \beta'_u. \end{aligned}$$

Pour pouvoir appliquer le théorème de Girsanov, comme précédemment il faut que τ_s soit adapté. C'est le cas par exemple si σ est lipschitzienne en s uniformément en x . Donc sous cette hypothèse on a l'estimation voulue.

Enfin pour passer au cas général, où

$$X_t = x + \int_0^t \varphi_s ds + \int_0^t \psi_s d\beta_s,$$

nous utilisons un résultat de Gyöngy [3] qui montre qu'il existe \bar{X} qui satisfait une équation non homogène d'Itô telle que $\bar{X}_t \stackrel{\text{Loi}}{=} X_t, \forall t \geq 0$, et par suite l'estimation s'écrit

$$E \int_0^r h(s, X_s) ds = \int_0^r E h(s, \bar{X}_s) ds \leq C \|h\|_{L^2_{[0,r]} \times R}$$

ceci d'après ce qui précède.

REFERENCES

- [1] N. J. Cutland, *Simplified existence for solutions to stochastic differential equations*, Stochastics 14 (1985), p. 319–325.
- [2] M. Emery, *Non-confluence des solutions d'une équation stochastique lipschitzienne*, Séminaire de Probabilités XV, 1979–1980, L. N. Math., Springer-Verlag, p. 587–589.
- [3] I. Gyöngy, *Mimicking the one-dimensional marginal distributions of processes having an Itô differential*, Probab. Th. Rel. Fields 71 (1986), p. 501–516.
- [4] N. Ikeda and S. Watanabe, *Stochastic differential equations and diffusion processes*, North-Holland, 1981.
- [5] N. V. Krylov, *Some estimates of the probability density of a stochastic integral*, Math. USSR, Izvestija, 1974, p. 233–254.
- [6] G. L. O'Brien, *A new comparison theorem for solution of stochastic differential equations*, Stochastics 3 (1980), p. 245–249.
- [7] Y. Ogura, *On the nearness of two solutions in comparison theorems for one-dimensional stochastic differential equations*, Stoch. Anal. Appl. 7 (1989), p. 353–365.
- [8] Y. Ouknine, *Sur l'unicité des solutions d'équations différentielles stochastiques*, Ann. de Clermont II.6, 1986.
- [9] — *Comparaison des solutions d'équations différentielles stochastiques*, C. R. Acad. Sc. Paris 304.5, Série A, 1987.
- [10] D. Revuz et M. Yor — livre à paraître.
- [11] K. Takeuchi, *Comparison theorems for solutions of stochastic differential equations*, Memoirs of the Faculty of Science, Kyushu Univ., 35.1, Ser. A, 1981.
- [12] A. Uppman, *Sur le flot d'une équation différentielle stochastique*, Séminaire de Probabilités XVI, 1982, L. N. Math., Springer-Verlag, p. 201–208.
- [13] T. Yamada, *On the non-confluent property of solutions of one-dimensional stochastic differential equations*, Stochastics 17 (1986), p. 111–124.
- [14] T. Yamada and Y. Ogura, *On the Strong theorems for solutions of stochastic differential equations*, Z. W. G. 56 (1981), p. 3–19.

[15] M. Yor, *Notes de Cours*, 1983 (non publiés).

[16] Yoeurp-Yor, *Espace orthogonal à une semi-martingale*, 1977 (non publié).

Université Cadi Ayyad
Faculté des Sciences
Département de Mathématiques
Marrakech, Maroc

Received on 9. 2. 1988
